



Protótipo de uma embarcação para teste de posicionamento dinâmico

Juliana Chagas Ribeiro, Erica dos Santos Dias,
Vanessa Keith Lopes da Silva, Laís Louvain Soares de Castro,
Cristine Nunes Ferreira.

RESUMO

O objetivo deste trabalho é desenvolver um protótipo de uma embarcação de teste para sistema de controle e automação de embarcações e o posicionamento dinâmico. O mais importante no protótipo é que a embarcação consiga manter a sua estabilidade de modo que o sistema de controle possa não perder o passo. Para isso é necessário o teste da velocidade de corte para que o sistema seja eficiente. Nesta primeira tomada estudou-se a física envolvida, simulou-se quais os fenômenos naturais que vão interferir na embarcação objetivando estudá-los de forma isolada. Um dos fenômenos naturais que pode ser estudado é a ação dos ventos, para isso foi levado em consideração a física envolvida. Um outro fenômeno seria que em meios líquidos temos a presença do empuxo. O movimento da embarcação esta intimamente relacionado a ação destes dois fenômenos.

PALAVRAS CHAVE: Protótipo, posicionamento dinâmico, embarcação

**IV Congresso
Fluminense
de Iniciação
Científica
e Tecnológica**

17º Encontro de IC da UENF
9º Circuito de IC da IFP
5ª Jornada de IC da UFF



Engenharia